

Robomech2026 選択式キーワード一覧

- | | | |
|-------------------------------|-------------------------|-------------------------------|
| 1. 3次元計測 | 54. 画像認識 | 108. 近接覚センサ |
| 2. 3D プリント／3D プリンティング／3D プリンタ | 55. 模倣学習 | 109. リハビリテーション |
| 3. アクチュエータ | 56. 産業用ロボット | 110. 強化学習 |
| 4. 農業用ロボット | 57. インフラ点検 | 111. RGB-D カメラ |
| 5. 人工筋肉 | 58. インタフェース | 112. ロボットコンテスト |
| 6. 拡張現実／AR | 59. ラボラトリーオートメーション | 113. ロボットミドルウェア(ROS／OpenRTM等) |
| 7. 自動化 | 60. リーダフォロワ | 114. ロボットフレンドリー |
| 8. 自動運転 | 61. 脚型ロボット | 115. ロボットハンド |
| 9. 自律移動ロボット | 62. 生活支援 | 116. 不整地移動 |
| 10. 行動推定／予測 | 63. リンク機構 | 117. 安全 |
| 11. 生体信号(筋電／脳波等) | 64. 移動機構 | 118. セキュリティロボティクス |
| 12. バイオメカニクス | 65. LRF／LiDAR | 119. 自己位置推定 |
| 13. バイオミメティック／生物規範 | 66. 機械学習 | 120. センサ／センサデバイス |
| 14. 2足歩行ロボット | 67. MR 流体 | 121. センサフュージョン |
| 15. 細胞マニピュレーション | 68. マニピュレーション | 122. シミュレーション |
| 16. 協働ロボット | 69. マニピュレータ／ロボットアーム | 123. SLAM |
| 17. 通信ネットワーク・ネットワークロボット | 70. 地図生成 | 124. ヘビ型ロボット |
| 18. コミュニケーションロボット | 71. 計測／モニタリング | 125. 社会実装 |
| 19. 建設ロボット・建設機械 | 72. 機構 | 126. ソフトアクチュエータ |
| 20. 制御 | 73. メカトロニクス | 127. ソフトロボット |
| 21. 協調制御／動作 | 74. 医療ロボット | 128. 宇宙ロボット |
| 22. クローラ | 75. MEMS | 129. 空間知 |
| 23. サイバーフィジカルシステム | 76. マイクロ流体 | 130. スポーツ |
| 24. データ駆動制御 | 77. マイクロロボット | 131. 段差乗り越え |
| 25. 自律分散制御 | 78. 移動ロボット | 132. 吸着 |
| 26. 廃炉技術／廃炉ロボット | 79. 移動・移乗介助 | 133. 手術支援 |
| 27. 深層学習 | 80. モデル予測制御 | 134. 群ロボット |
| 28. デジタルツイン | 81. モデリング | 135. 触覚 |
| 29. 災害対応／レスキュー ロボット | 82. モジュラーロボット／モジュラーシステム | 136. 触覚センサ |
| 30. 双腕ロボット | 83. 分子モータ(生体を含む) | 137. 遠隔操作 |
| 31. 教育 | 84. モーションキャプチャ | 138. テンセグリティ |
| 32. 電気刺激 | 85. 動作計画 | 139. 軌道計画 |
| 33. 感情推定 | 86. 動作認識／解析 | 140. UAV／ドローン／飛行ロボット |
| 34. 内視鏡／腹腔鏡下手術 | 87. 多脚ロボット(4脚以上) | 141. 超音波診断 |
| 35. XR | 88. マルチモーダル | 142. 劣駆動 |
| 36. 羽ばたき飛行ロボット | 89. 筋骨格モデル | 143. 水中ロボット |
| 37. 柔軟物 | 90. ナビゲーション | 144. 可変剛性 |
| 38. 食品 | 91. ニューラルネットワーク | 145. VLA |
| 39. 力制御 | 92. 物体認識／物体姿勢認識 | 146. 振動 |
| 40. 力センサ | 93. 障害物回避／衝突回避 | 147. VR |
| 41. 基盤モデル(LLM, VLM等) | 94. 全方向移動 | 148. ビジュアルサーボ |
| 42. ゲルアクチュエータ | 95. 操作支援 | 149. 歩行 |
| 43. 生成AI | 96. 最適化 | 150. 歩行支援 |
| 44. 把持 | 97. 装具／補助具 | 151. 壁面移動 |
| 45. 把持力 | 98. パラレルメカニズム | 152. ウエアラブルデバイス |
| 46. 力覚提示 | 99. 受動歩行 | 153. ウエアラブルロボット |
| 47. 高速ビジョン | 100. 経路計画／生成／追従 | 154. 福祉 |
| 48. 跳躍ロボット | 101. 蠕動運動 | 155. 車いす(電動を含む) |
| 49. 人間拡張 | 102. パーソナルモビリティ | 156. 車輪型移動ロボット |
| 50. ヒューマノイド | 103. フィジカルAI／Sim2Real | 157. ワイヤ駆動 |
| 51. HRI | 104. 空気圧／空気圧アクチュエータ | 158. 作業支援 |
| 52. 油圧／水圧 | 105. 測位技術／GNSS | |
| 53. 画像処理 | 106. 姿勢制御 | |
| | 107. パワーアシスト | |